

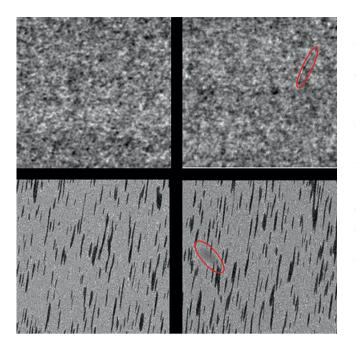


Neural Network Society veranstaltet wurde. Technologieanbieter müssen für diesen Wettbewerb einen eigenständigen Algorithmus oder ein neuronales Netz zur Erkennung verschiedener Defekte und Anomalien entwickeln. Die besondere Herausforderung bestand darin, dass das neuronale Netz ohne menschliches Eingreifen lernen muss, Defekte automatisch aus einem schwach markierten Datensatz zu erkennen, das heißt aus Markierungen lernen muss, die nicht genau auf Pixelebene sind. Die genauen Defektmerkmale sind dem neuronalen Netz zum Zeitpunkt der Entwicklung unbekannt.

Die bereitgestellten Daten für den Wettbewerb wurden künstlich erzeugt und sollten den realen industriellen Problemen möglichst nahekommen. Der Benchmark-Datensatz DAGM 2007 bestand aus Datensätzen, die ursprünglich für die Entwicklung des neuronalen Netzes berücksichtigt wurden, und Datensätzen, die für den Wettbewerb verwendet wurden, leder Datensatz bestand aus 1000 Bildern mit verschiedenen Hintergrundtexturen ohne Fehler und 150 Bildern mit einem beschrifteten Fehler pro Bild. Dabei war das Texturmuster innerhalb eines einzelnen Datensatzes homogen, das heißt zwischen den unterschiedlichen Datensätzen waren die Daten heterogen mit unterschiedlichen Texturmustern und Defekteigenschaften. Darüber hinaus waren nicht alle Texturabweichungen notwendigerweise Defekte.

Das Bild oben zeigt zwei Beispiele aus zwei Datensätzen. Für beide Klassen zeigt das linke Bild keinen Fehler; das rechte Bild enthält einen Fehler in Form einer dünnen dunklen Linie und eines diffusen dunkleren Bereichs. Die roten Ellipsen beschreiben die für dieses Auswahlverfahren charakteristischen schwachen Markierungen.

Fehlerrate 0.02 0,04 0,06 0,08 0,12 0.14 0.16 Interferenzgeschwindigkeit 367eeNet Trainingszeit (min) Genauigkeit (AUC) Fehlerrate S+DNet TinyUNet 180



Zwei Beispiele aus zwei Datensätzen: Für beide Datensätze wird das linke Bild nicht angezeigt; das rechte enthält einen Defekt, der als diffuser dunklerer Bereich erscheint. Die roten Ellipsen beschreiben die für diesen Wettbewerb charakteristischen schwachen Labels. © Matthias Wieler. Tobias Hahn, Fred, A. Hamprecht (2007)

Der Wettbewerb

Die Technologieanbieter verwendeten sechs von zehn Datensätzen für die Algorithmenentwicklung im Wettbewerb, die als Entwicklungsdatensätze bezeichnet werden. Die Teilnehmer nutzten die verbleibenden vier Datensätze, die als Wettbewerbsdatensätze bezeichnet werden, zur Bewertung der Modellleistung. Als Ehrenkodex sollten die Teilnehmer die Wettbewerbsdatensätze nicht vor der Entwicklung des neuronalen Netzes verwenden oder analysieren. Bei der Leistungsbewertung sollten die Teilnehmer asymmetrische Kosten für falsch-positive und falsch-negative Entscheidungen berücksichtigen (für den Wettbewerb wurde ein Verhältnis von 1:20 verwendet).

Edge-Technologien im Test

Im Gegensatz zur Ausgangssituation im Jahr 2007 haben die Innovationen der vergangenen Jahre zu erheblichen Verbesserungen bei der Leistung neuronaler Netze geführt, sodass eine Genauigkeit erreicht wurde, die damals noch nicht umsetzbar war. Der Wettbewerbsrahmen bleibt jedoch ein wichtiger Maßstab für die Erprobung von Spitzentechnologien, die von führenden Technologieanbietern und Forschungseinrichtungen entwickelt werden.

Der Technologieanbieter 36Zero Vision, Nvidia und die Forscher der Fakultät für Computer- und Informationswissenschaften an der Universität Ljubjiana verwendeten neuronale Netze, die nicht, wie auf dem ursprünglichen Symposium angegeben, mit den ursprünglichen sechs Datensätzen entwickelt wurden. Stattdessen führten sie den Benchmark mit eigenen, angepassten und selbst entwickelten Netzen durch. Die bewerteten Modelle wurden mit den im DAGM 2007 zur Verfügung gestellten Trainingsdatensätzen trainiert, ohne manuelle Manipulationen an den Bildern und Annotationen.

Modelle und Netzwerke

Die entwickelten Modelle wurden nach ihrer Genauigkeit anhand der Area-underthe-Curve-Methode (AUC) bewertet, die Aufschluss darüber gibt, wie gut ein Modell einen Defekt unter Berücksichtigung der Richtig-Positiv-und Falsch-Positiv-Raten klassifiziert. Größere AUC-Werte beschreiben eine bessere Diskriminierung des Modells.

Der TinyUNnet von Nvidia ist eine Adaption des ursprünglichen UNet-Modells, einem Faltungs-Autoencoder für die

Vergleichende Zusammenstellung neuronaler Netze. Quelle: 36Zero Vision © Hanser 2D-Bildsegmentierung. Im Gegensatz dazu entwickelten die Forscher der Universität Ljubljiana ein neuronales Netzwerk mit einer Architektur, die auf zwei Subnetzen basiert, wobei sich die erste Unterkomponente auf das Lernen basierend auf Pixel-Level-Labels konzentrierte und die zweite sich auf die Klassifizierung schwacher Bild-Level-Labels konzentrierte, die in diesem Artikel als Segmentierung + Decision Net (S+DNet) bezeichnet werden.

Die zum Patent angemeldete Technologie 36ZeeNet vom jungen Unternehmen 36Zero Vision ist ein proprietäres, pixelbasiertes und panoptisches Netzwerk, das durch umfangreiche Forschung und unter Verwendung hochqualitativer Datenpunkte aus verschiedenen realen industriellen Szenarien entwickelt wurde.

Unter Berücksichtigung der Verwendung ähnlicher Systemarchitekturen für das Training des Modells, nämlich Nvidia DGX-1 (8x V100 16GB) im Falle von 36Zee-Net und TinyUNet-Industrial und RTX 2080Ti für S+DNet, erreichte das aus dem 36ZeeNet resultierende Modell mit einem Wert von 0,99886 die höchste Genauigkeit. Diesen Wert kann man als Durchbruch bezeichnen, mit einer Fehlerrate, die 29-mal kleiner ist als die des Konkurrenznetzwerks TinyUNet-Industrial und 114-mal kleiner als die des Netzwerks S+DNet.

Vorlaufzeit und Skalierbarkeit

Bei der Qualitätskontrolle ist nicht nur die Genauigkeit, sondern auch die Vorlaufzeit und die Skalierbarkeit einer Lösung für die Fehlerprüfung von entscheidender Bedeutung. 36Zero Vision lieferte ein skalierbares und verallgemeinerbares Modell, das für jeden Datensatz verwendet werden konnte, im Gegensatz zu einem Modell für jede einzelne Datensatz-Klasse.

Praxisrelevante Vorteile

Die Technologie von 36Zero Vision wurde durch umfangreiche Forschung mit Daten aus realen Industrieumgebungen mit über 22 Millionen Datenpunkten aus verschiedenen Produktionsumgebungen entwickelt. Diese Bemühungen lieferten eine Plattform, die es ermöglicht, anpassbare, skalierbare und verallgemeinerbare Computer-Vision-Modelle zu generieren.

Das Netzwerk ermöglicht Datensimulationen mit über 50 verschiedenen Para-



Lösungsmodule: Fehlererkennung, Optical Character Recognition und Konformität der Produktion

© 36ZeroVision

metern wie nichtlineare Verformungen, Cut-Paste-Polygone, fotorealistische Transformationen, um komplexe industrielle Umgebungen zu antizipieren und ein Vielfaches an Daten aus einem kleinen Ausgangsdatensatz zu generieren. Dies ermöglicht eine Modellleistung, die eine menschenähnliche Fähigkeit zur Erkennung von Defekten bietet, robust gegenüber Veränderungen der Beleuchtung, der Objektausrichtung und -position ist. Dennoch bietet die Lösung eine schnellere Bereitstellung aufgrund geringerer Hardwareanforderungen, da die Computer-Vision-Modelle auf verfügbarer Hardware und auf nicht-industriellen Endgeräten wie Smartphone eingesetzt werden können.

Im Gegensatz zu anderen State-of-the-Art-Modellen, die normalerweise mit Auflösungen von 256x256 oder 512x512 Pixeln arbeiten, gibt es bei der 36Zero-Vision-Technologie auch bei typischen hohen Bildauflösungen kein Overfitting. Durch die Implementierung von mehr als 50 Parametern wird eine Überanpassung verhindert. Auf diese Weise können komplexere Objekte mit höher aufgelösten Bildern analysiert werden, was die Inspektion von kleineren und unkonventionellen Objekten ermöglicht, die in jeder Produktionsumgebung vorkommen.

Die Modellerstellung und -einrichtung kann innerhalb eines Tages durchgeführt werden und erfordert keine umfangreichen Forschungs- oder Codierungskenntnisse. Der Benutzer muss einen kleinen repräsentativen Datensatz auf die 36Zero-Vision-Plattform hochladen. Die Modelle können dann entwickelt werden, indem bis zu 30 verschiedene ROI (Region of Interest) pro Bild und bis zu 30 verschiedene Qualitätsmerkmale pro ROI definiert werden. Das Computer-Vision-Modell kann im Anschluss aufjeder verfügbaren Hardware vor Ort eingesetzt werden und ist sofort einsatzbereit.

INFORMATION & SERVICE

AUTOREN

Zeeshan Karamat ist CTO und Mitgründer, Florian Ziesche CEO und ebenfalls Mitgründer von 36Zero Vision. Felipe Barreto ist Head of Operations beim Unternehmen 36Zero Vision.

UNTERNEHMEN

Das Start-Up 36Zero Vision bietet eine Klgestützte Lösung für die visuelle Qualitätssicherung in der Fertigung. Das Know-how basiert auf proprietären Deep-Learning-Algorithmen, um intelligente Computer-Vision-Modelle zu entwickeln.

KONTAKT

36ZERO Vision T+49 151 230 39-208 www.36zerovision.com info@36zerovision.com